PAT-NO: JP402154841A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02154841 A

TITLE: GEAR SHIFT DEVICE FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

PUBN-DATE: June 14, 1990

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ASADA, TOSHIYUKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY TOYOTA MOTOR CORP N/A

APPL-NO: JP63307936

APPL-DATE: December 7, 1988

INT-CL (IPC): F16H003/66

ABSTRACT:

PURPOSE: To easily cope with various specification changes by connecting single pinion type first and second **planetary** gears and the double

pinion type

third **planetary** gear in series and connecting specific elements directly or via clutches respectively.

CONSTITUTION: Single pinion type first and second **planetary** gears 1 and 2

and the double pinion type third **planetary** gear 3 are arranged coaxially with

input and output shafts 4 and 5; the first and the third ring gears 1R and 3R,

the first sun gear 1S and the second ring gear 2R, the second and the third

carriers 2C and 3C, the second and the third sun gears 2S and 3S are connected .

invariably or selectively via coupling means. When the first sun gear 1S and

the second ring gear 2R are connected via a clutch K3 and clutches K1-K3 and

brakes B1-B3 are selectively coupled, for example, shift stages of seven

forward <u>speeds</u> and one reverse <u>speed</u> are obtained. When positions of the

clutches are changed, shift stages of $\underline{\textbf{seven}}$ forward $\underline{\textbf{speeds}}$ and two reverse

speeds, five forward speeds and one reverse speed or two speeds or
the like are

obtained. A shift shock is reduced, and various specification changes can be coped with.

COPYRIGHT: (C) 1990, JPO&Japio

⑩ 日本国特許庁(JP) ⑪ 特許出願公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-154841

®Int. Cl. 5

庁内整理番号 識別記号

❸公開 平成2年(1990)6月14日

F 16 H 3/66 В 7331-3 J

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全13頁)

自動変速機用歯車変速装置 60発明の名称

> 创特 顧 昭63-307936

顧 昭63(1988)12月7日 忽出

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内 @発 明 者 注 田

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社 **创出 願 人**

の代 理 人 弁理士 渡辺 丈夫

1、発明の名称

自動変速機用歯草変速装置

2. 特許請求の範囲

第1サンギャと、第1リングギャと、第1サン ギャおよび第1リングギャに鳴合するピニオンギ ヤを保持する第1キャリヤとを有する第1遊屋歯 車と、

第2サンギャと、第2リングギャと、第2サン ギャおよび第2リングギャに鳴合するピニオンギ ヤを保持する第2キャリヤとを有する第2遊星劇 車と、

第3サンギャと、第3リングギャと、第3サン ギャに嚙合するピニオンギャおよびそのピニオン ギャと第3リングギャとに嚙合する他のピニオン ギヤを保持する第3キャリヤとを有する第3避里 歯車とを備え、

第1リングギャと第3リングギャとが常時連結 されもしくは係合手段を介して選択的に連結され るとともに、第1サンギヤと第2リングギヤとが

常時連結されもしくは係合手段を介して選択的に 連結され、また第2キャリヤと第3キャリヤとが 常時連結されもしくは係合手段を介して選択的に 連結され、さらに第2サンギヤと第3サンギヤと が常時連結されもしくは係合手段を介して選択的 に連結されていることを特徴とする自動変速機用 **偷事变速装置。**

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

この発明は車両用の自動変速機において使用さ れる歯車変速装置に関し、特に三相の遊星歯車を 組合せて構成した歯車変速装置に関するものであ ð.

従来の技術

周知のように遊星歯車はサンギヤとリングギヤ とこれらに嚙合するピニオンギヤを保持するキャ リヤとの三要素を有し、そのいずれかの要素を入 力要素とするとともに、他のいずれかを出力要素 とし、さらに残る他の要素を固定することにより、 入力された回転を増速し、もしくは正転減速し、

あるいは反転減速して出力することができ、した がって従来一般には、複数の遊星歯車を組合せて 自動変速機用の歯車変速装置を構成している。そ の場合、遊星歯車の組合せ方や、遊星歯車のギヤ 比(サンギャとリングギャとの歯数の比)の値、 さらにはシングルピニオン型遊星歯車を用いるか ダブルピニオン型 欝星 歯車を用いるかなどによっ て、得られる変速比が多様に変わるが、その全て の組合せが実用し得るものではなく、車両への搭 戦性、製造の可能性、変速特性、要求される動力 性能などの諸条件から実用の可能性のある歯車列 は限定される。換音すれば、遊屋歯車列は、遊星 歯車の組合せやギヤ比の設定のし方によって膨大 な数の構成が可能であるために、車両用の自動変 速機として要求される諸条件を満すものを創作す ることには多大の困難を伴う。

従来、このような背景の下に案出された多数の 歯車変速装置が提案されており、そのうち三組の 遊里歯車を使用した装置が、例えば特開昭51~ 17767号公報、問51~48062号公報、

生産性が悪くなる。

一方、前述したように、複数組の遊星歯車を組 合わせた歯車変速装置では、各要業の連結のし方 やクラッチやプレーキの配置によって設定可能な 変速比が大きく変わるのであり、したがって各遊 皇歯車の要素周士の連結のし方を、常時連結かり ラッチを介した連結かを問わずに一定にし、その ような構成の歯車列において入力のためのクラッ チや要素を固定するためのプレーキなどの数や配 置によって、設定可能な変速段の数やその変速比 を適宜に決めることも技術的には可能であり、そ のようにすれば、仕様の異なる歯車変速装置であ っても基本となる歯車列が共通化されることによ り、上記のごとき問題はある程度解消し得るもの と考えられる。その場合、基本となる歯車列の構 成は、全体として小型軽量であること、製造が容 易なこと、設定可能な変速比が等比級数に近い関 係にあること、変速ショックの低減に有利なこと、 必要に応じ"1"以下の変速比を設定可能なこと、 最大変速比と最低変速比との幅が広いことなどの

同51-108168号公報、同51-108170号公報、同51-127968号公報に記載されている。

発明が解決しようとする課題

しかるに複数組の遊屋歯車を組合わせた歯車変 速装置では、それぞれの遊風歯車の連結のし方や いずれの要素を入力軸に連結するか、あるいはい ずれの要素を固定するかによって設定し得る変速 段の数や各変速段での変速比が多様に変化する。 したがって実用にあたっては、エンジン出力との 関係や搭載する車両の用途もしくは要求される特 性などに基づいて歯車変速装置を選択している。 その場合、クラッチやプレーキの配置のみならず、 歯車列の構成までも、既存の歯車変速装置とは異 なるものを使用するとすれば、用意すべき歯車変 速装置の種類が車両の種類と同程度の多くなるの みならず、設計・製造を含めた歯車変速装置の生 産性が悪化することになり、特に仕様の異なる値 車変速装置ごとに基本設計からやり直すことにな るとともに、生産工程の共通化が図れないから、

要請を満すことが好ましい。

この発明は上記の事情を背景としてなされたもので、多様な仕様に容易に変更することができ、 しかも複合した諸条件を共に満すことのできる基本的な構成を含む自動変速機用歯車変速装置を提供することを目的とするものである。

課題を解決するための手段

この発明は、第1サンギャと、第1リングギャ と、第1サンギャおよび第1リングギャに鳴合す

るピニオンギヤを保持する第1キャリヤとを有す る第1遊星歯車と、第2サンギャと、第2リング ギヤと、第2サンギヤおよび第2リングギヤに嚙 合するピニオンギヤを保持する第2キャリヤとを 有する第2遊星歯車とを構え、第3サンギャと、 第3リングギヤと、第3サンギャに唯合するピニ オンギャおよびそのピニオンギャと第3リングギ ヤとに嚙合する他のピニオンギヤを保持する第3 キャリヤとを有する第3遊屋歯車と、第1リング ギャと第3リングギャとが常時連結されもしくは 係合手段を介して選択的に連結されるとともに、 第1サンギャと第2リングギャとが常時連結され もしくは係合手段を介して選択的に連結され、ま た第2キャリヤと第3キャリヤとが常時遺結され もしくは係合手段を介して選択的に連結され、さ らに第クサンギャと第3サンギャとが常時連結さ れもしくは係合手段を介して選択的に連結されて いることを特徴とするものである。

作 用

この発明の装置では、互いに連結された第1リ

つぎにこの発明の実施例を図面を参照して説明する。

第1図はこの発明の一実施例を原理的に示す模 式図であって、ここに示す歯車変速装置は、第1 の遊風偏直1および第2の遊屋偏車2をシングル ピニオン型遊星歯車によってそれぞれ構成すると ともに、第3の遊星歯車3をダブルピニオン型遊 星歯車によって構成し、これらの各菱星歯車1。 2. 3における各要素を次のように連結して構成 されている。すなわち第1遊星歯車1は、サンギ ヤ15 と、そのサンギヤ15 と同心状に配置した リングギヤ 1 R と、これらのギヤ 1 S . 1 R に噛 合するピニオンギヤを保持するキャリヤ1C とを 主たる要素として構成されている。また第2遊星 歯車2も、第1遊星歯車1と同様に、サンギヤ2 S と、そのサンギヤ2S に対して同心状に配置し たリングギャ2R と、これらのギャ2S , 2R に 嘈合するピニオンギヤを保持するキャリヤ2Cと を主たる要素として構成されている。これに対し て第3 遊星歯車3 は、サンギャ35 と、リングギ

ングギャと第3リングギャとが一体となってもし くは個別に、また互いに連結された第1サンギヤ と第2リングギャとが一体となってもしくは個別 に、さらに互いに連結された第2キャリヤと第3 キャリヤとが一体となってもしくは個別に、そし てまた互いに連結された第2サンギャと第3サン ギヤとが一体となってもしくは個別に、それぞれ 入力要素もしくは出力要素あるいは固定要素とさ れ、そしてまた第1キャリヤなどの独立した要素 が入力要素もしくは出力要素あるいは固定要素と される。その結果、各遊星歯車が一体となっても しくはそれぞれ単独で増減液作用を行なって、入 力輪の何転を変速し、もしくはそのまま、あるい は反転して出力軸に伝達する。そしてその場合の 要速段が例えば前進5段もしくは6段でかつ後進 1段もしくは2段に設定され、あるいはそれ以下 の変速段に設定され、さらに最も大きい変速止と 最も小さい変速比との幅が広く、しかも各変速比 の値が等比級数に近い関係となる。

実 焙 例

ヤ3 R と、これらのギヤ3 S 、3 R の間に配置されて互いに喰合する少なくとも 1 対のビニオンギヤを保持するキャリヤ3 C とを主たる要素として発展されている。その関ロで発展を対して発展を対して発展を対して発展を対して発展を対して発展を対して、のサンギヤ1 S と第2 変量を B との間に第3 クラッチ手段 K 3 が配置され、のサンギヤ1 S とりングギヤ2 R との間に第3 クラッチチングギヤ2 R との間に第3 クラッチラングギヤ2 R とのけンギャ1 S とりている。 さりを で が 選択の屋を およう 変量を 取り とい に 変替を まな なって 回転するよう 運転されて いる。

なお、上記の各要素の連結構造としては、中空 輪や中実輪もしくは適宜のコネクティングドラム などの一般の自動変速機で採用されている連結構 造などを採用することができる。

入力輪4は、トルクコンパータや流体継手など の動力伝達手段(図示せず)を介してエンジン (図示せず)に連結されており、この入力輪4と、 第1遊星歯車1のサンギヤ18の間には、両者を 選択的に連結する第1クラッチ手段K1 が設けら れ、また入力軸4と第1遊星歯車1のキャリヤ1 C との間には両者を選択的に連結する第2クラッ チ手段K2 が配置されている。これらのクラッチ 手段 K 1 . K 2 , K 3 は、要は上記の各部材を選 択的に連結し、またその連結を解除するものであ って、例えば油圧サーポ機構などの従来一般に自 動変速機で採用されている機構によって係合・解 放される程式多板クラッチや、一方向クラッチ、 あるいはこれらの淘式多板クラッチと一方向クラ ッチとを直列もしくは並列に配置した構成などを 必要に応じて採用することができる。なお、実用 にあたっては、名構成部材の配置上の制約がある から、各クラッチ手段K1 . K2 . K3 に対する 連結部材としてコネクティングドラムなどの適宜 の中間部材を介在させ得ることは勿論である。

また第1遊量歯車1のキャリヤ1Cの回転を選択的に阻止する第1プレーキ手段B1 が、そのキャリヤ1C とトランスミッションケース(以下、

単にケースと記す) 6との間に設けられている。 また互いに連結された第1遊星歯車1のリングギ ヤ1m および第3遊皇歯車3のリングギャ3mの 回転を選択的に阻止する第2プレーキ手段B2 が、 これらのリングギヤ18.38とケース6との間 に設けられている。さらに互いに連結された第2 遊風歯車2および第3遊風歯車3のサンギャ25, 3 S の回転を選択的に阻止する第3 プレーキ手段 B3 が、これらのサンギャ28 、38 とケース6 との間に設けられている。これらのプレーキ手段 B1, B2, B3は、従来一般の自動変速機で採 用されている油圧サーボ機構などで駆動される意 式多板プレーキやパンドプレーキ、あるいは一方 向クラッチ、さらにはこれらを組合せた構成など とすることができ、また実用にあたっては、これ らのプレーキ手段B1 , B2 , B3 とこれらのプ レーキ手段B1 、B2 、B3 によって固定すべき 各要素との問もしくはケース6との間に適宜の選 結節材を介在させ得ることは勿論である。

そしてプロペラシャフトやカウンタギヤ(それ

ぞれ図示せず)に回転を伝達する出力輪5が、第 2 遊泉歯車2 および第3 遊園歯車3 のキャリヤ 2 C 、 3 C に対して連結されている。

以上のように構成された衝車変速装置では、約27段・後進1段の変速が可能であって、これらの各変速段は前述した各クラッチ手段K1. K2. K3 およびプレーキ手段B1. B2. B3 を第1表に示すように係合させることにより達成される。なお、第1表には各変変といわなびその具体値を併せて、の単位の表が表が、その単位を表がしてあり、その具体値は、各変としたのである。また第1表中〇甲は係合状態であることを、また空間は解放状態であることを、また空間は解放状態であることを、れてれ示す。以下、各変速段について説明する。

(この頁、以下余白)

	7 7	クラッチ手段	手段	7.1	ブレーキ手段	8 85	4 +	
	조	X	ž	18	82	B3	$(\rho_1 = 0.317, \rho_2 = 0.379, \rho_3 = 0.320)$	0.320)
1st	0		0	0			(02+03)/(03-01 02)	3.498
2nd	0		0		0		(02+03)/03	2.184
374	0		0			0	1+02	1.379
4 th	0	0	0				1	1.000
5th		0	0			0	$\frac{1+\rho_1+\rho_1}{1+\rho_1}$	0.848
6th	0	0				0	1-03	0.680
1		0	0		0		01 (02+03)/03 (1+01)	0.526
æ.	0			0		0	- (1-03)/01	- 2.145

(前進第1速)

第1クラッチ手段K1 および第3クラッチ手段 K3 ならびに第1プレーキ手段B1 を係合させる。 すなわち第1遊星歯車1のサンギャ18 および第 2 遊屋歯車2のリングギャ2Rを入力輪4に連結 し、かつ第1背屋厳車1のキャリヤ10を固定す る。したがって第1遊星歯車1では、キャリヤ1 C を固定した状態でサンギヤ1S が入力輸4と共 に回転するから、リングギヤ1R が入力軸4に対 して減速されて逆回転(入力輪4とは反対方向の 回転。以下同じ)し、これが第3遊型歯車3のリ ングギャ3Rに伝達される。したがって第3遊星 歯車3では、キャリヤ3Cが出力輪5に連結され て負荷がかかっていることにより、サンギヤ38 が逆回転しようとする。一方、第2遊星歯車2に おいてはリングギヤ2R が入力軸4と共に回転し、 かつ第3遊星歯車3のサンギャ38と一体のサン ギャ28 が逆回転しようとするから、キャリヤ2 C が第3遊園歯車3のキャリヤ3C と共に正回転 (入力輪4と同方向の回転。以下同じ)すること

ヤ3 R が固定されているから、サンギヤ3 S が逆回転することによりキャリヤ3 C が正回転される。これが第 2 遊星歯車 2 のキャリヤ 2 C に伝達される。その結果、第 2 遊星歯車 2 では、リングギヤ 2 R が入力輪 4 と共に回転するとともに、サンギヤ 2 S が逆回転し、かつキャリヤ 2 C が入力輪 4 より低速で正回転する。すなわちこの場合は、入力輪 4 の回転が、実質的に第 2 遊星歯車 2 と第 3 遊星歯車 3 とによって被速されてその変速比は、第 1 衰に示す過り、

(P 3 + P 2) / P 3 で表わされ、その具体値は、 2.184となる。 《前進第3速》

第1クラッチ手段K1 および第3クラッチ手段K3 と第3プレーキ手段B3 とを係合させる。すなわち第2速の状態で第2プレーキ手段B2 に替えて第3プレーキ手段B3 を係合させる。この場合も第1遊星歯車1のサンギヤ15 が入力軸4に連結され、これに対して第2および第3の遊星歯

になる。すなわち第2遊星歯車2および第3遊星 歯車3のキャリヤ2c 、3 c に連結された出力輪 5 は入力輪4に対して減速されて正回転し、前進 段で最も変速比の大きい第1速となる。そしてそ の変速比は、第1表に示すように、

(P₂ + P₃) / (P₃ - P₁ P₂) で表わされ、その具体節は、 3.498となる。 **《**的進第2速》

 $1 + P_2$

で表わされ、その具体値は、 1.379となる。 《前後第4课》

第1ないし第3のクラッチ手段K1、K2、K3を係合させ、かつ全てのプレーキ手段B1、B2、B3を解放する。すなわち第3速の状態で第3プレーキ手段B3に替えて第2クラッチ手段K2を係合させる。したがって第1遊星歯車1のサ

ンギャ18 およびキャリヤ10 ならびに第2遊里 歯車2のリングギヤ2R の三者が入力軸4に連結 されることになるので、第1遊星歯車1では、そ のこ要素が入力輪4と共に回転することにより、 その全体が一体となって入力軸4と等速度で正回 転し、そのリングギヤ1Rの回転が第3斑星歯車 3のリングギヤ3 R に伝達される。その結果、第 2 並星歯車2 および第3 遊星歯車3 は、それぞれ のサンギャ28.38 同士およびキャリヤ2c. 30 周士が一体的に連結されているから、それぞ れのリングギャ2R、3Rが共に入力輪4と等速 度で回転することにより、その全体が一体となっ て入力軸4と等速度で正回転する。すなわち歯車 列の全体が一体回転するので、入力軸4の回転は そのまま出力輪5に伝達され、変速比は"1"と なる。

《前遊第5速》

第2および第3のクラッチ手段K2、K3と第 3プレーキ手段B3とを係合させる。すなわち上述した第4速の状態で第1クラッチ手段K1 に替

記の第5速の状態で第3クラッチ手段K3に替え て第2クラッチ手段K2 を係合させる。したがっ て第1遊壁歯車1では、サンギヤ18 とキャリヤ 10 とが入力軸4に連結されるから、その全体が 一体となって入力輸4と共に正回転し、そのリン グギヤ1R の回転が第3遊星歯車3のリングギヤ 3 R に伝達される。その結果、第3遊星歯車3で は、サンギャ38を固定した状態でリングギャ3 Rが入力輪4と周速度で正回転するために、キャ リヤ3cおよびこれに連結している出力軸5が入 力輪4に対して増速されて正回転する。なお、こ の場合、第2遊星歯車2は、第3クラッチ手段K 3 が解放されてそのリングギヤ2R が第1遊星歯 車1のサンギヤ1S に対して非連結状態となって いるから、特に増減速作用を行なわない。すなわ ち入力輪4の回転が実質的には第3遊星歯車3の みによって崩壊されて出力軸5に伝達され、その 変速比は、第1後に示す過り、

 $1 - \rho_3$

で表わされ、その具体値は、 0.680となる。

(1+P!+P!P2-P3)/(1+P!) で表わされ、その具体値は、 0.848となる。 《 ሰ 汝 第 6 读 》

第1および第2のクラッチ手段K1 、K2 と第 3プレーキ手段B3 とを係合させる。すなわち上

《前進第7速》

第2および第3のクラッチ手段K2 . K3 と第 2 プレーキ手段B2 とを係合させる。すなわち上 記の第5速の状態で第3プレーキ手段B3 に替え て第2プレーキ手段B2 を係合させる。この場合、 第1遊量歯車1では、リングギヤ1Rを固定した 状態でキャリヤ10 が入力輪4と共に回転するか ら、サンギヤ18 が入力輪4より大幅に速く正回 転し、これが第2遊皇歯車2のリングギヤ2Rに 伝達される。また第2遊星歯車2では、キャリヤ 20 に出力軸5からの負荷がかかっているために、 リングギャ2R が正回転することによりサンギヤ 28 が逆回転し、これが第3遊星歯車3のサンギ ヤ3~に伝達される。さらに第3遊星歯車3では、 リングギャ3Rを固定した状態でサンギャ3~が 逆回転するために、キャリヤ3Cが正回転する。 その結果、第2遊星歯串2では、リングギヤ2が 入力輪4より建く正回転しつつキャリヤ20 が入 力輪4より遠く正回転し、かつサンギヤ25 が逆 転することになる。すなわち第2遊星歯車2およ

び第3 遊里歯車3のキャリヤ20、30 に連結してある出力軸5 は入力軸4 に対して大幅に増速されて正回転し、前進第7 速となる。そしてその変速比は、第1 表に示す通り、

P I (P 2 + P 3) / P 3 (1 + P 1) で表わされ、その具体値は、 0.526となる。 **〈**後進**〉**

第1クラッチ手段K1 と第1および第3のプレーキ手段B1 . B 3とを保合させる。すなわち第1遊星歯車1のサンギヤ18を入力軸4に連結するとともに、第1遊星歯車1のキャリヤ1cとり第2遊星歯車2および第3遊星歯車3のサンギャ28.38とを固定する。したがって第1遊星車1では、キャリヤ1cを固定した状態でサンギャ18が入力軸4に対して減速されて正回転セマ18が第3遊星歯車3のリングギヤ38に伝達をもれる。また第3遊星歯車3では、サンギャ38をした状態でリングギヤ38が逆回転するかち、キャリヤ3cおよびこれに連結してある出力軸5

6 速での隣接する他の変速段に変速する場合、い ずれか一つの係合手段を解放し、かつ他の係合手 段を係合させればよいため、すなわち二個の係合 手段を切換えて変速を行なうことができるため、 変速制御が容易で変速ショックの低減を図ること ができる。なお、前記の第6速を使用せずに、第 7速を前記第6速の替わりに使用する場合も、第 5 速から第7 速への変速を二つの係合手段の切換 えによって行なうことができるので、変速ショッ クの低減に有利になる。他方、上記の歯車変速装 置では、遊量歯車は三組でよいうえに、各遊量歯 車1. 2. 3におけるギャ比が 0.32 ~ 0.38 程 度のバランスのとれた樹成とすることのできる値 でよく、それに伴い遊風歯車が大径化することが なく、したがって上記の歯車変速装置によれば、 全体としての構成を簡素化し、かつ小型化を図る ことができる。そしてまた各遊星歯車1、2、3 におけるキャリヤ10 , 20 , 30 に対するピニ オンギャの相対回転数を低く抑えることができる。 ところで第1表から知られるように、各遊星歯

が入力軸4より低速で逆回転し、後進段となる。 なおこの場合、第2遊星歯車2は、そのリングギヤ2Rが第1遊星歯車1のサンギヤ18に対して 非連結状態となっているために特に増減速作用を 行なわない。したがってこの場合の変速比は、第 1表に示す過り、

 $-(1-\rho_3)/\rho_1$

で表わされ、その具体値は、- 2.144となる。

以上、各変速段について述べたことから明らかなように、第1回に示す歯車変速装置では、第1 回に示す歯車変速装置では、第1 できるの変速比が等比級数ではから第4 速のを変速が等しないができる。 さらにオーバードライ できるの変速比が 0.848、第四 の変速比が 0.68 であって 世能を でから できるの変速 はが 0.68 であった 数を でができる。 そいの 高速 走 で は ひ い と が できる。 そい の と の と が できる。 そい の と の と が できる。 そい の と 変 及の 説明で述べた 透り、 前 遊 第1 遠 な い の を 変 及の 説明で述べた 透り

市1、2、3は全ての変速及で増減速作用を行っての変速及で増減速作用といる訳ではなく、クラッチ手段であずりである。 投資ではなく、クラッチ手段でが変量を行いる訳解なの状態にあり、したがからなるのであり、であり、なるを連続を関するための手段の項で述べたように、例のはコネクティングドラムによるを開係ののようなクラッチ手段によって必要といるである。

第2図はその例を示すもので、第1図に示す構成のうち第3遊星歯車3のサンギャ38とキャリャ3Cとを第4クラッチ手段K4によって選択的に運結するよう構成したものである。したがって第2図に示す構成の歯車変速装置では、第4クラッチ手段を係合させることにより、第3遊星歯車3のサンギャ38とキャリャ3C、および第2遊星歯車2のサンギャ2Sとキャリャ2Cとが一体化されるために、第2遊星歯車2および第3遊星

歯車3のそれぞれが一体回転することになる。この第2図に示す例成の歯車変速装置の作動表は第 2表の過りであって、第4クラッチ手段K4を設けたことにより前進7段・後進2段の変速段を設定することができる。

第 2 表

F	2	ラッ	チ手	段	フレ	/ - +	手段
	K1	K2	K3	K4	B1	B2	Вз
1st	0		0		0		
2nd	0		0			0	
3 rd	0		0				0
4 th	0	0	0				
5th		0	0				0
6th	0	0					0
7th		0	0			0	
Rev	0				0		0
Rev2	0			0	0		

車3のキャリヤ3Cとを常時連結した構成としたが、この発明では、これらとは反対に、第1遊星歯車1のサンギヤ1Sと第2遊星歯車2のリングギヤ2Rとを常時連結し、かつ第2遊星歯車2のキャリヤ2Cと第3遊星歯車3のキャリヤ3Cとの間にクラッチ手段を設けてもよい。その例を次に示す。

第5回に示す構成の歯車変速装置は、第1回に示す構成を改良して、第1遊型歯車1のサンギヤ1Sと第2遊型歯車2のリングギヤ2Rとを常時連結するとともに、第2遊型歯車2のキャリヤ2Cと第3遊型歯車3のキャリヤ3Cとの間に再替を選択的に連結する第5クラッチ手段K5を介装したものである。この第5回に示す構成の歯車変速器の作動表は第3表の過りであり、的進7段・後進1段の変速段の設定が可能である。

(この頁、以下余白)

ところで、前述したように、第1回に示す構成の歯車変速装置における第2遊星歯車2と第3遊星歯車3とは、サンギヤ28,38回士およびキャリヤ2c,3c回士が一体的に連結されているから、これら第2遊星歯車2および第3遊星歯車3をラビニョオ型の遊星歯車に置き替えることができる。その例を第3回に示す。この第3回に示す。は前場の第1表と同じである。

また、第2図に示す構成の歯車変速装置についてもその第2遊星歯車2および第3遊星歯車3をラビニョオ型遊星歯車に置き替えることができ、その例を示せば、第4図の通りである。この第4回に示す構成の歯車変速装置の作動表は前級の第2表と同様であり、前進7段・後進2段の変速段の設定が可能である。

上記の第1図および第2図に示す例では、第1 遊星幽車1のサンギヤ15 と第2遊星歯車2のリングギヤ2R との間にクラッチ手段K3 を設け、かつ第2遊星歯車2のキャリヤ2C と第3遊星歯

第 3 衰

	クラ	ッチ	手段	ナレ	- +	手段
	K1	K2	K5	B1	B2	B3
1 st	0		0	0		
2nd	0		0		0	
3rd	0		0			0
4th	0	0	0			
5th		0	0			0
6th	0	0				0
7th		0	0		0	
Rev	0			0		0

また第6図に示す構成の歯車変速装置は、第2図に示す構成を改良して、第1遊型歯車1のサンギャ1Sと第2遊型歯車2のリングギャ2Rとを常時連結するとともに、第2遊型歯車2のキャリヤ2Cと第3遊型歯車3のキャリヤ3Cとの間に両者を選択的に連結する第5クラッチ手段K5を

介装したものである。この第6図に示す構成の歯 車変速装置の作動表は第4表の過りであり、前進 7段・後進2段の変速段の設定が可能である。

第 4 表

	2	ラッ	チ手	段	ナレ	- +	手段
	K1	K2	K4	K5	B1	B2	B3
1 st	0			0	0		
2nd	0			0		0	
3rd	0			0			0
4 th	0	0		0			
5th		0		0			0
6th	0	0					0
7th		0	0			0	
Rev	0				0		0
Rev2	0			0	0		

他方、前述した第4クラッチ手段K4 は、第2 数量歯車2のサンギヤ28 とキャリヤ2C とを連

第 5 表

	クラ	ッチ	手段	アレ	- +	手段
	K1	K3	K6	B1	B2	83
1 st	0	0		. 0		
2nd	0	0			0	
3rd	0	0				0
4 th	0	0	0			
5th	0		0			0
Rev	0			0		0

また第8図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第2図に示す構成のうち、第1遊星歯車1のサンギヤ18 とリングギヤ18 との間に両者を選択的に連結する第6クラッチ手段K6 を介装し、かつ第2クラッチ手段K2 を廃止し、さらに第4クラッチ手段K4 の配置を替えて第3遊星歯車3のサンギヤ38 とキャリヤ3C とを選択的に連結

結して第2遊量歯車2の全体を一体化させ、もしくは第3遊量歯車3のサンギャ38とキャリヤ3 C とを遅結して第3遊量歯車3の全体を一体化さ せるものであるが、この発明では、このようなク ラッチ手段を更に設けることができる。

第7図はその一例を示すもので、第1図に示す 構成のうち、第1遊型歯車1のサンギヤ18とリングギヤ18との間に両者を遊択的に連結する第 6クラッチ手段K6が設けられておりをまた第6 クラッチ手段K6を係合させて第1遊型はた第6 クラッチ手段K8を係合させて第1 遊型 した第2ク 全体を手段K2が脱止されている。この第7図に 示す構成の歯車変速な、各クラッチ手段K1。 K3,K8 および各プレーキ手段B1.B2.B 3 を第5数に示すように係合・解放を設定するこ より、前進5段・後進1段の変速段を設定するこ とができる。

(この頁、以下余白)

するよう構成したものである。この第8回に示す 構成の歯車変速装置では、前進5段後進2段の変 速段の設定が可能であり、その作動表を第6衷に 示す。

第 6 表

	2	ラッ	チ手	段	プレ	- +	手段
	K1	K3	K4	K6	B1	B2	B3
1st	0	0			0		
2 nd	0	0				0	
3rd	0	0					0
4 th	0	0		0			
5th	0			0			0
Rev	0				0		0
Rev2	0		0		0		

なお、第5表および第6表から明らかなように、 第7図および第8図に示すそれぞれの歯車変速装 (この頁、以下余白)

第 7 表

	クラッ	チ手段	ナレ	- +	手段
	K3	K6	81	B2	B3
1st	0		0		
2nd	0			0.	
3rd	0				0
4 th	0	0			
5th		0			0
Rev			0		0

また第10回に示す構成の値車変速装置は、第 8回に示す構成のうち第1クラッチ手段 K 1 を脱止して第1遊型歯車1のサンギヤ15 を入力軸 4 に常時連結して構成したものである。その作動表を第8表に示す。

第 8 表

\Box	・クラ	ッチ	手段	プレ	- +	手段
	K3	K4	K6	B1	B2	B3
1st	0			0		
2nd	0				0	
3rd	0					0
4 th	0		0			
5th			0			0
Rev				0		0
Rev2		0		0		

ところで前述した第5回に示す構成の歯車変速装置は、第1回に示す構成のうち第3クラッチ手段K3を廃止するとともに第5クラッチ手段K5を付加する改良を施したものであり、また第6回に示す構成の歯車変速装置は、このような改良を第2回に示す歯車変速装置について施して構成し

たものであるが、このような第3クラッチ手段 K3 の廃止および第5クラッチ手段 K5 の付加を行なう改良は、前述した第7図および第8図に示すそれぞれの歯車変速装置についても行なうことができるのであり、その例を次に示す。

すなわち第11図に示す例成の歯単変速装置は、第7図に示す例成のうち、第3クラッチ手段K3を開止して第1万里歯車1のサンギャ1Sと第2万里歯車2のリングギャ2Rとを常時連結するとともに、第2万里歯車2のキャリヤ2Cと第3万里歯車3のキャリヤ3Cとの間に第5クラッチ手段K5を介装したものである。この第11回に示す歯車変速装置の作動表は第9表に示す過りである。

(この頁、以下余白)

第 9 表

	クラ	ッチ	手段	アレ	- +	手段
	K1	K5	K6	B1	B2	B3
1st	0	0		0		
2nd	0	0			0	
3rd	0	0				0
4 th	0	0	0			
5th	0		0			0
Rev	0			0		0

なお、この第11図に示す構成の歯車変速装置では、第9表に示すように、第1クラッチ手段K1を全ての変速段で係合させることになるので、この第1クラッチ手段K1を廃止して入力軸4と第1変屋歯車1のサンギャ1Sを常時連結することも可能であり、その構成を第12図に示す。また第12図に示す構成の歯車変速装置の作動表を

5 を介装したものである。この第13図に示す構成であっても前進5段・後進1段の変速段の設定が可能であり、その作動表を第11表に示す。

第 11 表

	2	ラッ	チチ	段	ナレ	· - +	手段
	K 1	K4	K5	K6	B1	B2	Вз
1st	0		0		0		
2nd	0		0			0	
3rd	0		0				0
4 th	0		0	0			
5th	0			0			0
Rev	0				0		0
Re√2	0	0			0		

そして第13図に示す構成の歯車変速装置においても全ての変速段で第1クラッチ手段 K 1 を係合させることになるので、この第1クラッチ手段 K 1 を廃止して入力輪4と第1遊星歯車1のサン

第10表に示す。

第 10 表

	クラッ	チ手段	フレ	- +	手段
	K5	Kβ	B1	B2	B3
1st	0		0		
2nd	0			0	
3rd	0				0
4 th	0	0			
5th		0			0
Rev			·O		0

また第13図に示す構成の歯車変速装置は、第 8図に示す構成のうち、第3クラッチ手段K3を 廃止して第1遊量歯車1のサンギヤ1Sと第2遊 屋歯車2のリングギヤ2Rとを常時連結するとと もに第2遊量歯車2のキャリヤ2Cと第3遊星歯 車3のキャリヤ3Cとの間に第5クラッチ手段K

ギャ 1 S とを常時連結しても、第 1 3 図に示す極 車変速装置と同様な変速段の設定が可能であり、 その構成は第 1 4 図に示す通りである。またその 作動表を第 1 2 表に示す。

第 12 表

	クラ	ッチ	手段	ナレ	- +	手段
	K4	K5	K6	B1	B2	B3
1st		0		0		
2 nd		0			0	
3rd		0				0
4 th		0	0			
5 th			0			0
Rev				0		0
Rev2	0	0		0		

ところで上述した各実施例では、各クラッチ手段 K1 , K2 , K3 , K4 , K5 , K6 を多板クラッチのシンボルで示したが、この発明では静粛

特開平2-154841 (12)

以上、この発明を第1実施例ないし第14実施 例を示して説明したが、この発明は上記の各実施 例に限定されないことは勿論であり、この発明は、 要は、前記の「課題を解決するための手役」の項 に記載した構成を有していればよいのであって、 各遊屋歯車における要素同士の連結形態は、常時 連結であってもクラッチ等の係合手段を介した選 択的な連結であってもよく、さらに入力権および 出力軸を連結する要素、および固定すべき要素は 必要に応じて適宜決めればよい。

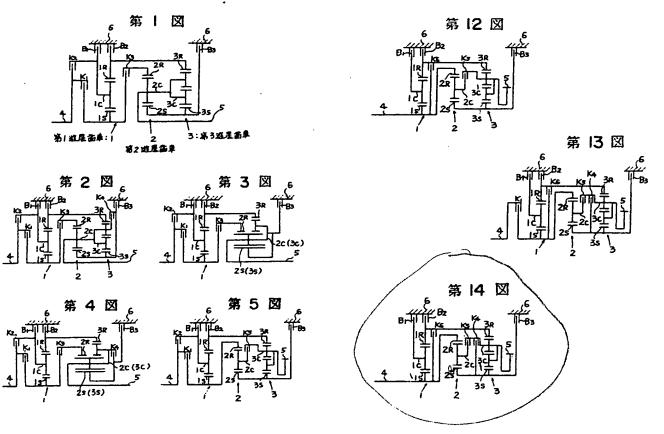
発明の効果

以上説明したようにこの発明によれば、二朝のシングルピニオン型遊星歯車と一組のダブルピニオン型遊望歯車を使用した歯車変速装置であって、小型軽量化や変速ショックの低減さらには車両としての動力性能の向上などの実用上の要請を満すことができ、そして仕様の変更が容易な自動変速機用歯車変速装置を得ることができる。

4. 図面の簡単な説明

第1回ないし第14図はこの発明の実施例をそれぞれ示すスケルトン図である。

1. 2, 3 … 遊里歯車、 1 s , 2 s , 3 s …サンギヤ、 1 C , 2 C , 3 C … キャリヤ、 1R , 2 R , 3 R … リングギヤ。



特開平2-154841 (13)

